



عملگرهای شرطی وزن دار روی فضای نیم‌هیلبرت $L^2(\Sigma)$

زهرا معیری زاده^۱
گروه ریاضی، دانشگاه لرستان، خرم آباد، ایران
دبیر مسئول: غلامرضا آقاملایی

تاریخ پذیرش: ۱۴۰۳/۷/۲۱

تاریخ دریافت: ۱۴۰۳/۳/۱۷

چکیده: در این مقاله، عملگرهای شرطی وزن دار را روی فضای نیم‌هیلبرت $L^2(\Sigma)$ بررسی می‌کنیم، آنگاه شرایط لازم و کافی برای خودالحاقی، ایزومتري بودن و نرمال بودن این نوع عملگرها را روی این فضا ارائه می‌دهیم. واژه‌های کلیدی: فضای نیم‌هیلبرت، عملگر امید شرطی، خودالحاقی، نرمال. رده‌بندی ریاضی: 47B20, 46C05, 47A0

۱ تعاریف و مقدمات

فرض کنید $\mathbb{B}(\mathcal{H})$ جبر همه عملگرهای خطی کران دار روی فضای هیلبرت مختلط $(\mathcal{H}, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ بوده و همچنین فرض کنید $T \in \mathbb{B}(\mathcal{H})$ هر $T \in \mathbb{B}(\mathcal{H})^+ = \{A \in \mathbb{B}(\mathcal{H}) : \langle Ax, x \rangle \geq 0; \forall x \in \mathcal{H}\}$ مجموعه عملگرهای مثبت باشد. به ازای هر $T \in \mathbb{B}(\mathcal{H})^+$ فضای پوچ آن را با $\mathcal{N}(T)$ و الحاقی آن را با T^* نمایش می‌دهیم. برای زیرفضای بسته \mathcal{M} از \mathcal{H} ، $P_{\mathcal{M}}$ نشان‌دهنده تصویر متعامد به روی \mathcal{M} است. هر $A \in \mathbb{B}(\mathcal{H})^+$ یک نیم‌ضرب داخلی روی فضای هیلبرت \mathcal{H} به صورت $\langle x, y \rangle_A = \langle Ax, y \rangle$ برای هر $x, y \in \mathcal{H}$ القا می‌کند. نیم‌نرم القا شده توسط نیم‌ضرب داخلی $\langle \cdot, \cdot \rangle_A$ به فرم $\|x\|_A^2 = \langle x, x \rangle_A = \|A^{1/2}x\|^2$ برای هر $x \in \mathcal{H}$ می‌باشد. به سادگی دیده می‌شود که $\|\cdot\|_A$ یک نرم روی \mathcal{H} است، اگر تنها اگر A یک به یک باشد. علاوه بر این به آسانی می‌توان بررسی کرد که $(\mathcal{H}, \|\cdot\|_A)$ کامل است اگر تنها اگر A دارای برد بسته باشد. برای $T \in \mathbb{B}(\mathcal{H})$ می‌گوییم که $X \in \mathbb{B}(\mathcal{H})$ یک $-A$ الحاقی T است اگر برای هر $x, y \in \mathcal{H}$ $\langle Tx, y \rangle_A = \langle x, Xy \rangle_A$ ؛ یا به طور معادل، $AX = T^*A$. با استفاده از قضیه مشهور دوگلاس [۳] معادله $AX = T^*A$ دارای جواب $X \in \mathbb{B}(\mathcal{H})$ اگر و تنها اگر $\mathcal{R}(T^*A) \subseteq \mathcal{R}(A)$ اگر و تنها اگر برای $\lambda > 0$ و هر $x \in \mathcal{H}$ $\|ATx\| \leq \lambda \|Ax\|$ در این حالت برای هر $n \in \mathbb{N}$ داریم $\mathcal{R}(T^*A^{n+1}) \subseteq \mathcal{R}(A^n)$. در بین جواب‌های معادله

^۱ نویسنده مسئول مقاله

یک عملگر منحصر به فرد $T^\# \in \mathbb{B}(\mathcal{H})$ وجود دارد به طوری که $AT^\# = T^*A$ و $\mathcal{R}(T^\#) \subseteq \overline{\mathcal{R}(A)}$ ، $AX = T^*A$ و $\mathcal{N}(T^\#) = \mathcal{N}(T^*A)$. جوابی مانند $T^\#$ جواب تحویل یافته $AX = T^*A$ نامیده می شود. قرار دهید

$$\begin{aligned}\mathbb{B}_A(\mathcal{H}) &= \{T \in \mathbb{B}(\mathcal{H}); \exists \lambda > 0; \|ATx\| \leq \lambda \|Ax\|, \forall x \in \mathcal{H}\}; \\ \mathbb{B}_{A^{1/2}}(\mathcal{H}) &= \{T \in \mathbb{B}(\mathcal{H}); \exists \lambda > 0; \|Tx\|_A \leq \lambda \|x\|_A, \forall x \in \mathcal{H}\}; \\ \mathbb{B}^A(\mathcal{H}) &= \{T \in \mathbb{B}(\mathcal{H}); \exists \lambda > 0; \|Tx\|_A \leq \lambda \|x\|_A, \forall x \in \overline{\mathcal{R}(A)}\}.\end{aligned}$$

با استفاده از قضیه ۱۰۵ در [۶] داریم $\mathcal{R}(T^*A) \subseteq \mathcal{R}(A)$ ایجاب می کند $\mathcal{R}(T^*A^{1/2}) \subseteq \mathcal{R}(A^{1/2})$. بنابراین

$$\mathbb{B}_A(\mathcal{H}) \subseteq \mathbb{B}_{A^{1/2}}(\mathcal{H}) \subseteq \{T \in \mathbb{B}(\mathcal{H}) : \mathcal{R}(P_{\overline{\mathcal{R}(A)}}T^*A^{1/2}) \subseteq \mathcal{R}(A^{1/2})\} = \mathbb{B}^A(\mathcal{H}).$$

برای $T \in \mathbb{B}_{A^{1/2}}(\mathcal{H})$ و $S \in \mathbb{B}^A(\mathcal{H})$ به ترتیب تعریف کنید $\|T\|_A = \sup\{\|Tx\|_A; x \in \mathcal{H}, \|x\|_A = 1\}$ و $\|S\|^A = \sup\{\|Sx\|_A; x \in \overline{\mathcal{R}(A)}, \|x\|_A = 1\}$. عملگرهای متعلق به $\mathbb{B}_{A^{1/2}}(\mathcal{H})$ ، عملگرهای A -کران دار نامیده می شوند. فرض کنید T ، A -کران دار و A دارای برد بسته باشد. چون $\mathcal{R}(A) = \mathcal{R}(A^{1/2})$ در این صورت

$$\mathcal{R}(T^*A) = T^*\mathcal{R}(A) = T^*\mathcal{R}(A^{1/2}) = \mathcal{R}(T^*A^{1/2}) \subseteq \mathcal{R}(A^{1/2}) = \mathcal{R}(A),$$

و در نتیجه $T \in \mathbb{B}_A(\mathcal{H})$. بنابراین، در این حالت $\mathbb{B}_A(\mathcal{H}) = \mathbb{B}_{A^{1/2}}(\mathcal{H})$. به طور کلی

$$\mathbb{B}_A(\mathcal{H}) \subseteq \mathbb{B}_{A^{1/2}}(\mathcal{H}) \subseteq \mathbb{B}^A(\mathcal{H}).$$

معکوس مور-پنروز $T \in B(\mathcal{H})$ عملگر یکتای $P_{\overline{\mathcal{R}(T)}} = (T|_{\mathcal{N}(T)^\perp})^{-1}$ است، که در تساوی های زیر صدق می کند:

$$TT^\dagger T = T, T^\dagger TT^\dagger = T^\dagger, (TT^\dagger)^* = TT^\dagger = P_{\overline{\mathcal{R}(T)}}(T^\dagger T)^* = T^\dagger T = P_{\overline{\mathcal{R}(T^*)}}.$$

همچنین مشهور است که $T^\dagger \in B(\mathcal{H})$ اگر و تنها اگر T دارای برد بسته باشد. فرض کنید $T \in \mathbb{B}_A(\mathcal{H})$. در این صورت $A^\dagger T^* A x = 0$ ، علاوه بر این، اگر $A^\dagger T^* A x = 0$ ، $\mathcal{R}(A^\dagger T^* A) \subseteq \mathcal{R}(A^\dagger) \subseteq \overline{\mathcal{R}(A)}$ و $A(A^\dagger T^* A) = P_{\overline{\mathcal{R}(A)}}T^*A = T^*A$ آنگاه $T^*Ax = P_{\overline{\mathcal{R}(A)}}T^*Ax = AA^\dagger T^*Ax = 0$. بنابراین $\mathcal{N}(A^\dagger T^* A) = \mathcal{N}(T^*A)$. در نتیجه

$$T^\# = A^\dagger T^* A.$$

فرض کنید $A = M_{g\bar{v}}EM_v \in \mathbb{B}(\mathcal{H})^+$ ، در این صورت بنابر [۱]، $A = M_wEM_u \in \mathbb{B}(L^\vee(\Sigma))$ یک A از $-A$ ایزومتری نامیده می شود اگر و تنها اگر $T^*AT = A$ ؛ یا به طور معادل برای هر $f \in L^\vee(\Sigma)$ ، $\|Tf\|_A = \|f\|_A$.

فرض کنید (X, Σ, μ) یک فضای اندازه σ -متناهی کامل باشد و فرض کنید A یک زیر σ -جبر متناهی از Σ باشد. از نماد $L^\vee(A)$ برای نشان دادن فضای $L^\vee(X, A, \mu|_A)$ استفاده می کنیم و بنابراین به جای $\mu|_A$ می نویسیم μ . همه مقایسه ها بین دو تابع یا دو مجموعه به صورت تقریباً همه جا نسبت به اندازه μ در نظر گرفته می شوند. فضای متشکل از همه توابع اندازه پذیر مختلط مقدار روی X را با نماد $L^\circ(\Sigma)$ نشان می دهیم. برای هر $f \in L^\circ(\Sigma)$ تکیه گاه آن را به صورت $\sigma(f) = \{x \in X : f(x) \neq 0\}$ تعریف می کنیم. فرض کنید $L^\vee(A) \rightarrow L^\vee(\Sigma)$: E^A عملگر امید شرطی باشد، بنابراین برای $f \in L^\vee(\Sigma)$ ، $E(f)$ یک تابع $-A$ اندازه پذیر یکتاست به طوری که برای هر $A \in \mathcal{A}$ داریم $\int_A f d\mu = \int_A E^A(f) d\mu$. این عملگر $E = E^A$ روی فضای $L^\vee(\Sigma)$ یک عملگر مثبت و تصویر متعامد از $L^\vee(\Sigma)$ بروی $L^\vee(A)$ است. توجه کنید که $D(E)$ ، شامل $\{f \in L^\circ(\Sigma) : f \geq 0\} \cup L^\vee(\Sigma)$ می باشد. جزئیات بیشتر درباره E در [۷، ۱۰، ۱۲] ارائه شده است. این عملگر یکی از ابزارهای اصلی کار ما خواهد بود، بنابراین برخی از خواص مهم آن را در اینجا بیان می کنیم. در خواص زیر فرض بر این است که $f, g, fg \in D(E)$.

- $\chi_A f = f$ هر جا که $\sigma(f) \subseteq A \in \Sigma$.
- $E(g) = g$ اگر و تنها اگر A -اندازه پذیر باشد.
- اگر A, g -اندازه پذیر باشد، $E(fg) = E(f)g$.

○ اگر $f \geq 0$ آنگاه $E(f) \geq 0$ و $\sigma(f) \subseteq \sigma(E(f))$.
 ○ $|E(fg)|^2 \leq E(|f|^2)E(|g|^2)$ (نامساوی کشی-شوارتز شرطی)، و در نتیجه
 $\sigma(fg) \subseteq \sigma(E(|f|^2)) \cap \sigma(E(|g|^2))$.

عملگرهای امید شرطی ارتباط بسیار نزدیکی با عملگرهای ضربی و عملگرهای انتگرال دارند. فرض کنید $1 < p < \infty$. در [۱۱] نشان داده شده است که اگر $T \in \mathbb{B}(L^p(\Sigma))$ ، $T(L^\infty(\Sigma)) \subset L^\infty(\Sigma)$ و برای هر $f, g \in L^\infty(\Sigma)$ $T(fT(g)) = T(f)T(g)$ ، آنگاه برای $\mathcal{A} \subseteq \Sigma$ ، $T = E^{\mathcal{A}}M_u$ ، برای $w, u \in \mathcal{D}(E)$ ، نگاشت

$$T : L^p(\Sigma) \supseteq \mathcal{D}(T) \rightarrow L^p(\Sigma)$$

که برای $f \in \mathcal{D}(T) = \{f \in L^p(\Sigma) : T(f) \in L^p(\Sigma)\}$ به فرم $T(f) = wE(uf)$ می‌باشد، خوش‌تعریف و خطی است. این عملگر، عملگر شرطی وزن‌دار القا شده توسط جفت (w, u) نامیده می‌شود ([۷، ۸، ۱۰]).

در این مقاله به مطالعه عملگرهای شرطی وزن‌دار روی فضای $L^p(\Sigma)$ با نیم‌ضرب داخلی که توسط عملگر مثبت کران‌دار $A = M_{g\bar{v}}EM_v$ که در آن $g \in L^\infty(\mathcal{A})$ می‌پردازیم. به بیانی دیگر برای هر $f, h \in L^p(\Sigma)$ داریم $\langle f, h \rangle_A = \int g\bar{h}vE(vf)d\mu$. بنابراین با استفاده از نمایش ماتریسی، شرایط لازم و کافی برای A -خودالحاقی، A -ایزومتری بودن و A -نرمال بودن این نوع عملگرها را روی $L^p(\Sigma)$ به‌عنوان یک فضای نیم‌هیلبرت به‌دست می‌آوریم. سپس مثال‌هایی را در رابطه با برخی نتایج ارائه می‌دهیم.

۲ نتایج اصلی

فرض کنید $E = E^{\mathcal{A}}$ و $u, w \in L^\infty(\Sigma)$ به‌طوری‌که $uL^p(\Sigma) \subseteq \mathcal{D}(E)$ که در آن منظور از $\mathcal{D}(E)$ دامنه E است. یادآوری می‌کنیم که عملگر $T : L^p(\Sigma) \rightarrow L^p(\Sigma)$ تعریف شده به فرم $T = T_{w,u} = M_wEM_u$ القا شده توسط جفت (u, w) عملگر شرطی وزن‌دار نامیده می‌شود، که در آن M_w و M_u عملگرهای ضربی هستند مشهور است که [۵] $T \in \mathbb{B}(L^p(\Sigma))$ اگر و تنها اگر $E(|w|^2)E(|u|^2) \in L^\infty(\mathcal{A})$. در این حالت $\|T\|^2 = \|E(|w|^2)E(|u|^2)\|_\infty$. قرار دهید

$$\mathcal{K}_{\mathcal{A}} = \{M_wEM_u : u, w \in L^\infty(\Sigma), uL^p(\Sigma) \subseteq \mathcal{D}(E), E(|w|^2)E(|u|^2) \in L^\infty(\mathcal{A})\}.$$

در این صورت $\mathcal{K} = \mathcal{K}_{\mathcal{A}} \subseteq \mathbb{B}(L^p(\Sigma))$. از اینجا به بعد فرض می‌کنیم که $A = M_{g\bar{v}}EM_v$ ، که در آن به‌ازای $g \in L^\infty(\mathcal{A})$ داریم $gE(|v|^2) \in L^\infty(\mathcal{A})$. بنابراین با استفاده از قضیه ۲.۴.۲ در [۹] نتیجه می‌شود که A مثبت است. فرض کنید f و g توابع متناهی-مقدار باشند. در این صورت با استفاده از نامساوی کشی-شوارتز شرطی داریم:

$$\sigma(E(fg)) \subseteq \sigma(E(|f|^2)) \cap \sigma(E(|g|^2)).$$

علاوه بر این، اگر $A \in \Sigma$ و $\sigma(f) \subseteq A$ آنگاه $\chi_{\sigma(f)}f = \chi_{(\sigma(f) \cap A)}f = \chi_{\sigma(f)}f = f$. با توجه به تجزیه جمع مستقیم $L^p(\Sigma) = \mathcal{R}(E) \oplus \mathcal{N}(E)$ برای هر $f \in L^p(\Sigma)$ می‌توان به‌طور یکتایی نوشت $f = f_1 + f_2$ ، که در آن $f_1 = E(f) \in L^p(\mathcal{A})$ و $f_2 = f - f_1 \in \mathcal{N}(E)$. توجه داشته باشید که $\sigma(f_1) \in \mathcal{A}$ و $\mathcal{R}(E) = L^p(\mathcal{A})$ و $E(f_2) = 0$. بنابراین، نتیجه زیر را به‌دست می‌آوریم:

نتیجه ۱.۲. برای $f_1, f_2 \in \mathcal{D}(E)$ و $S_i = \sigma(E(|f_i|^2))$ به‌ازای $i = 1, 2$ ، داریم
 (الف) $f_i \chi_{S_i} = f_i$ برای $i = 1, 2$
 (ب) $E(f_1 f_2) \chi_{S_i} = E(f_1 f_2)$

لم ۲.۲. فرض کنید $G = E(|v|^2)E(|u|^2) \in L^\infty(\mathcal{A})$. در این صورت احکام زیر معادلند:
 (الف) $\bar{v}_2 E(vw)E(u_2 f) = \bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w})E(v_2 f)$ ، $f \in \mathcal{N}(E)$
 (ب) $\bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w})E(|v_2|^2) = \bar{v}_2 E(vw)E(u_2 \bar{v}_2)$

اثبات. (ب) \Rightarrow (الف): چون A, σ -متناهی است، پس $\{A_n\}_n \subseteq A$ وجود دارد به طوری که $A_n \subseteq A_{n+1}$ ، $X = \cup_n A_n$ و برای هر $n \in \mathbb{N}$ داریم $\mu(A_n) < \infty$. در این حالت $\chi_X \nearrow \chi_{A_n}$ قرار دهید بنابراین داریم $f_n = \bar{v}_\gamma \sqrt{E(|u_\gamma|^2)} \chi_{A_n}$.

$$\|f_n\|^2 = \int_{A_n} E(|v_\gamma|^2) E(|u_\gamma|^2) d\mu \leq \|G\|_\infty \mu(A_n) < \infty,$$

در نتیجه $\sigma(E(u\bar{v}))$ و $\sigma(u)$ مشمول در $\sigma(E(|u|^2))$ می باشد. بنابراین داریم

$$\begin{aligned} (الف) \Rightarrow \bar{v}_\gamma E(vw) E(u_\gamma \bar{v}_\gamma \sqrt{E(|u_\gamma|^2)} \chi_{A_n}) &= \bar{u}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v_\gamma \bar{v}_\gamma \sqrt{E(|u_\gamma|^2)} \chi_{A_n}) \\ \Rightarrow \bar{v}_\gamma E(vw) E(u_\gamma \bar{v}_\gamma) \chi_{A_n} &= \bar{u}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(|v_\gamma|^2) \chi_{A_n}, \forall n \in \mathbb{N}. \end{aligned}$$

این ایجاب می کند که هرگاه $n \rightarrow \infty$ ، آنگاه $\bar{u}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(|v_\gamma|^2) = \bar{v}_\gamma E(vw) E(u_\gamma \bar{v}_\gamma)$ (الف) \Rightarrow (ب): ابتدا طرفین تساوی (ب) را در v_γ ضرب کرده و سپس با اعمال عملگر E خواهیم داشت $E(v_\gamma \bar{u}_\gamma) E(|v_\gamma|^2) E(\bar{v}\bar{w}) = E(|v_\gamma|^2) E(u_\gamma \bar{v}_\gamma) E(vw)$ بنابراین با استفاده از نتیجه (۱.۲) داریم

$$E(v_\gamma \bar{u}_\gamma) E(\bar{v}\bar{w}) = E(u_\gamma \bar{v}_\gamma) E(vw). \quad (۱.۲)$$

برای $f \in \mathcal{N}(E)$ چون $\sigma(E(vf))$ و $\sigma(v)$ مشمول در $\sigma(E(|v|^2))$ هستند. در این صورت، بنابر مزدوج رابطه (ب) به دست می آوریم که

$$\begin{aligned} u_\gamma E(|v_\gamma|^2) E(vw) &= v_\gamma E(v_\gamma \bar{u}_\gamma) E(\bar{v}\bar{w}) \xrightarrow[E]{\times f} E(u_\gamma f) E(|v_\gamma|^2) E(vw) = E(v_\gamma f) E(v_\gamma \bar{u}_\gamma) E(\bar{v}\bar{w}) \\ &\xrightarrow[(۱.۲)]{\times \bar{v}_\gamma} \bar{v}_\gamma E(u_\gamma f) E(|v_\gamma|^2) E(vw) = \bar{v}_\gamma E(v_\gamma f) E(u_\gamma \bar{v}_\gamma) E(vw) \\ &\xrightarrow{(c)} \bar{v}_\gamma E(vw) E(|v_\gamma|^2) E(u_\gamma f) = \bar{u}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(|v_\gamma|^2) E(v_\gamma f). \end{aligned}$$

□

و این اثبات را کامل می کند.

دقت کنید که برای $A = M_{g\bar{v}} E M_v$ و $T = M_w E M_u$ داریم $AT = M_{g\bar{v}E(vw)} E M_u$ و در نتیجه برای هر $f \in L^2(\Sigma)$ خواهیم داشت:

$$\|f\|_A^2 = \langle Af, f \rangle = \int_X g \bar{v} E(vf) \bar{f} d\mu = \int_X g |E(vf)|^2 d\mu.$$

گزاره ۳.۲. فرض کنید $T = M_w E M_u \in \mathcal{K}$ و $A \in \mathbb{B}(\mathcal{H})^+$ در این صورت، اگر $uE(vw) = vE(uw)$ آنگاه $T \in \mathbb{B}_A(L^2(\Sigma))$.

اثبات. فرض کنید $f \in L^2(\Sigma)$ در این صورت، داریم

$$\begin{aligned} \|ATf\|^2 &= \langle ATf, ATf \rangle = \int_X |g\bar{v}E(vw)|^2 |E(uf)|^2 d\mu \\ &= \int_X |g\bar{v}|^2 |E(uE(vw)f)|^2 d\mu \\ &= \int_X g E(|w|^2) v E(uf) \bar{v} E(\bar{u}\bar{f}) d\mu \\ &= \int_X |E(uw)|^2 |g\bar{v}|^2 |E(vf)|^2 d\mu \\ &\leq \|T\|^2 \int_X |g\bar{v}|^2 |E(vf)|^2 d\mu = \|T\|^2 \|Af\|^2. \end{aligned}$$

□

بنابراین $T \in \mathbb{B}_A(L^2(\Sigma))$

حال می خواهیم شرایط لازم و کافی برای $A -$ خودالحاقی عملگر T را به دست آوریم. برای این منظور، ابتدا نمایش ماتریسی $(L^2(\Sigma))$ $AT = M_{g\bar{v}E(\bar{v}\bar{w})}EM_u \in \mathbb{B}(L^2(\Sigma))$ نسبت به تجزیه $L^2(\Sigma) = L^2(\mathcal{A}) \oplus \mathcal{N}(E)$ را مشخص می کنیم:

$$\begin{bmatrix} S_1 & S_2 \\ S_3 & S_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} EAT|_{L^2(\mathcal{A})} & EAT|_{\mathcal{N}(E)} \\ (I-E)AT|_{L^2(\mathcal{A})} & (I-E)AT|_{\mathcal{N}(E)} \end{bmatrix}.$$

با جایگزینی $E(f)$ و $f - E(f)$ به ترتیب توسط f_1 و f_2 به دست می آوریم

$$AT = \begin{bmatrix} M_{g\bar{v}_1 u_1 E(vw)} & EM_{g\bar{v}_1 u_1 E(vw)} \\ M_{g\bar{v}_2 u_1 E(vw)} & M_{g\bar{v}_2 E(vw)} EM_{u_2} \end{bmatrix}. \quad (2.2)$$

آن گاه بنابر (۲.۲) داریم

$$T^*A = \begin{bmatrix} M_{g v_1 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})} & EM_{g v_1 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})} \\ M_{g v_1 \bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w})} & M_{g \bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w})} EM_{v_2} \end{bmatrix}. \quad (3.2)$$

نتیجه بعدی به طور مستقیم از (۲.۲) و (۳.۲) حاصل می شود

نتیجه ۴.۲. فرض کنید $T \in \mathcal{K}$ ، در این صورت A, T - خودالحاق است اگر و تنها اگر احکام زیر درست باشند:

- (الف) $\bar{v}_1 u_1 E(vw) = v_1 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})$
 (ب) $\bar{v}_1 u_2 E(vw) = v_2 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})$
 (ج) $\bar{v}_2 E(vw) E(u_2 f) = \bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w}) E(v_2 f)$ برای هر $f \in \mathcal{N}(E)$.

لم ۵.۲. $uE(\bar{v}E(vw)) = vE(\bar{u}E(\bar{v}\bar{w}))$ اگر و تنها اگر $u_1 \bar{v}_1 E(vw) = v_1 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})$ و $u_2 \bar{v}_1 E(vw) = v_2 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})$.

اثبات. برای هر $1 \leq i \neq j \leq 2$ داریم $u_i v_j \in \mathcal{N}(E)$ و چون $v_1 u_1 \in L^2(\mathcal{A})$ بنابراین خواهیم داشت

$$\begin{aligned} uE(\bar{v}E(vw)) = vE(\bar{u}E(\bar{v}\bar{w})) &\iff (u_1 + u_2)\bar{v}_1 E(vw) = (v_1 + v_2)\bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w}) \\ &\iff u_1 \bar{v}_1 E(vw) + u_2 \bar{v}_1 E(vw) = v_1 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w}) + v_2 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w}) \\ &\iff u_1 \bar{v}_1 E(vw) = v_1 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w}), u_2 \bar{v}_1 E(vw) = v_2 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w}). \end{aligned}$$

□

و این اثبات را کامل می کند.

لم ۶.۲. اگر $\bar{u}E(\bar{v}\bar{w})E(|v|^2) = \bar{v}E(vw)E(u\bar{v})$ احکام زیر درست هستند:

- (الف) $E(u\bar{v})E(vw) = E(v\bar{u})E(\bar{v}\bar{w})$
 (ب) $\bar{u}E(\bar{v}\bar{w})E(v) = \bar{v}E(vw)E(u)$

اثبات. (الف) ابتدا طرفین $\bar{u}E(\bar{v}\bar{w})E(|v|^2) = \bar{v}E(vw)E(u\bar{v})$ را در v ضرب کرده و سپس با اعمال عملگر E به دست می آوریم: $E(\bar{u}\bar{v})E(\bar{v}\bar{w})E(|v|^2) = E(|v|^2)E(vw)E(u\bar{v})$. حال اگر قرار دهیم $S = \sigma(E(|v|^2))$ در این صورت

$$E(\bar{u}\bar{v})E(\bar{v}\bar{w})E(|v|^2)\chi_S = E(|v|^2)E(vw)E(u\bar{v})\chi_S,$$

بنابراین $E(\bar{u}v)E(\bar{v}w) = E(u\bar{v})E(vw)$ (ب) می‌دانیم که $\bar{v}\chi_S = \bar{v}$ در این صورت بنابر فرض و قسمت (الف) داریم:

$$\begin{aligned} \overline{uE(vw)E(v)} &= \overline{uE(vw)E(v)}\chi_S = E(v)\frac{\bar{v}E(u\bar{v})E(vw)}{E(|v|^2)}\chi_S \\ &= \frac{\bar{v}E(vE(u\bar{v})E(vw))}{E(|v|^2)}\chi_S \\ &= \frac{\bar{v}E(vE(v\bar{u})E(\bar{v}w))}{E(|v|^2)}\chi_S \\ &= \frac{\bar{v}E(uE(|v|^2)E(vw))}{E(|v|^2)}\chi_S \\ &= \bar{v}E(u)E(vw)\chi_S = \bar{v}E(u)E(vw). \end{aligned}$$

□

گزاره ۷.۲. احکام زیر هم‌ارزند:

$$\begin{aligned} \bar{u}E(\bar{v}w)E(|v|^2) &= \bar{v}E(vw)E(u\bar{v}) \text{ (الف)} \\ \bar{u}_\nu E(\bar{v}w)E(|v_\nu|^2) &= \bar{v}_\nu E(vw)E(u_\nu \bar{v}_\nu) \text{ (ب)} \end{aligned}$$

اثبات. با انجام محاسبات مستقیم داریم

$$\begin{aligned} (\bar{u}_\nu + \bar{u}_\nu)(|v_\nu|^2 + |v_\nu|^2)E(\bar{v}w) &= (\bar{v}_\nu + \bar{v}_\nu)(u_\nu \bar{v}_\nu + E(u_\nu \bar{v}_\nu)E(\bar{v}w)) \\ &\Leftrightarrow \bar{u}_\nu \bar{v}_\nu v_\nu E(\bar{v}w) + \bar{u}_\nu \bar{v}_\nu v_\nu E(\bar{v}w) + \bar{u}_\nu E(|v_\nu|^2)(\bar{v}w) + \bar{u}_\nu E(|v_\nu|^2)E(\bar{v}w) \\ &= \bar{v}_\nu \bar{v}_\nu u_\nu E(vw) + \bar{v}_\nu E(u_\nu \bar{v}_\nu)E(vw) + \bar{v}_\nu \bar{v}_\nu u_\nu E(vw) + \bar{v}_\nu E(u_\nu \bar{v}_\nu)E(vw). \end{aligned}$$

با استفاده از لم (۶.۲) این معادل است با $\bar{u}_\nu E(\bar{v}w)E(|v_\nu|^2) = \bar{v}_\nu E(vw)E(u_\nu \bar{v}_\nu)$ □

در قضیه بعدی شرط لازم و کافی برای A - خودالحاقی عملگر شرطی وزن دار، $T = M_w E M_u$ را ارائه می‌دهیم:

قضیه ۸.۲. فرض کنید $G = E(|v|^2)E(|u|^2) \in L^\infty(\mathcal{A})$ و $T = M_w E M_u \in \mathcal{K}$ در این صورت A, T - خودالحاق است اگر و تنها اگر احکام زیر درست باشند:

$$\begin{aligned} uE(\bar{v}E(vw)) &= vE(\bar{u}E(\bar{v}w)) \text{ (الف)} \\ \bar{u}E(\bar{v}w)E(|v|^2) &= \bar{v}E(vw)E(u\bar{v}) \text{ (ب)} \end{aligned}$$

اثبات. فرض کنید A, T - خودالحاق باشد، بنابر نتیجه (۴.۲) داریم $\bar{v}_\nu u_\nu E(vw) = v_\nu \bar{u}_\nu E(\bar{v}w)$ و $\bar{v}_\nu u_\nu E(vw) = v_\nu \bar{u}_\nu E(\bar{v}w)$ و طبق لم (۵.۲) این شرایط معادل هستند با این که $uE(\bar{v}E(vw)) = vE(\bar{u}E(\bar{v}w))$ و این حکم (الف) را ثابت می‌کند. از طرف دیگر A - خودالحاق بودن T ، قسمت (ج) در نتیجه (۴.۲) را نیز ایجاب می‌کند که بنابر لم (۲.۲) این شرط با درستی رابطه $\bar{u}_\nu E(\bar{v}w)E(|v_\nu|^2) = \bar{v}_\nu E(vw)E(u_\nu \bar{v}_\nu)$ معادل است. بنابراین طبق گزاره (۷.۲) به سادگی حکم قسمت (ب) ثابت می‌شود.

برعکس: طبق فرض داریم $uE(\bar{v}E(vw)) = vE(\bar{u}E(\bar{v}w))$ ، در این صورت با استفاده از لم (۵.۲) خواهیم داشت: $\bar{v}_\nu u_\nu E(vw) = v_\nu \bar{u}_\nu E(\bar{v}w)$ ، $\bar{v}_\nu u_\nu E(vw) = v_\nu \bar{u}_\nu E(\bar{v}w)$ ، همچنین، بنابر فرض قسمت (ب) داریم: $\bar{u}_\nu E(\bar{v}w)E(|v_\nu|^2) = \bar{v}_\nu E(vw)E(u_\nu \bar{v}_\nu)$ این با استفاده از لم (۲.۲) و (۷.۲) قسمت (ج) نتیجه (۴.۲) را ایجاب می‌کنند. در این صورت بنابر (۴.۲) به آسانی مشاهده می‌شود که A, T - خودالحاق است. □

توجه کنید که $T \in \mathbb{B}(\mathcal{H})$ یک A - ایزومتري است اگر و تنها اگر $T^*AT = A$. بنابراین با نوشتن فرم ماتریسی T^*AT نسبت به تجزیه مستقیم $L^2(\Sigma) = L^2(\mathcal{A}) \oplus \mathcal{N}(E)$ و مقایسه آن با فرم ماتریسی A شرایط لازم و کافی

برای A - ایزومتری بودن این نوع عملگرها را به دست می آوریم. داریم

$$(T^*A)T = \begin{bmatrix} M_{g\bar{u}_1 v_1 E(\bar{v}\bar{w})} & EM_{g v_2 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})} \\ M_{g\bar{u}_2 v_1 E(\bar{v}\bar{w})} & M_{g\bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w})} EM_{v_2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_{w_1 u_1} & EM_{w_1 u_2} \\ M_{w_2 u_1} & M_{w_2} EM_{u_2} \end{bmatrix} \quad (۴.۲)$$

در نتیجه خواهیم داشت

$$T^*AT = \begin{bmatrix} S_1 & S_2 \\ S_3 & S_4 \end{bmatrix},$$

که در آن

$$\begin{aligned} S_1 &= M_{g\bar{u}_1 v_1 E(\bar{v}\bar{w})} M_{w_1 u_1} + EM_{g v_2 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})} M_{w_2} M_{u_1} \\ &= M_{g|u_1|^2 (v_1 w_1 E(\bar{v}\bar{w}) + E(v_2 w_2) E(\bar{v}\bar{w}))} \\ &= M_{g|u_1|^2 |E(vw)|^2}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_2 &= M_{g\bar{u}_1 v_1 E(\bar{v}\bar{w})} EM_{w_1 u_2} + EM_{g v_2 \bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w})} M_{w_2} EM_{u_2} \\ &= M_{g\bar{u}_1 E(\bar{v}\bar{w}) (v_1 w_1 + E(v_2 w_2))} EM_{u_2} \\ &= EM_{g\bar{u}_1 u_2 |E(vw)|^2}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_3 &= M_{g\bar{u}_2 v_1 E(\bar{v}\bar{w})} M_{w_1 u_1} + M_{g\bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w})} EM_{v_2} M_{w_2} u_1 \\ &= M_{g\bar{u}_2 u_1 E(\bar{v}\bar{w}) (v_1 w_1 + E(v_2 w_2))} \\ &= M_{g\bar{u}_2 u_1 |E(vw)|^2}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_4 &= M_{g\bar{u}_2 v_1 E(\bar{v}\bar{w})} EM_{w_1 u_2} + M_{g\bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w})} EM_{v_2} M_{w_2} EM_{u_2} \\ &= M_{g\bar{u}_2 E(\bar{v}\bar{w}) (v_1 w_1 + E(v_2 w_2))} EM_{u_2} \\ &= M_{g\bar{u}_2 (|E(vw)|^2)} EM_{u_2}. \end{aligned}$$

بنابراین

$$T^*AT = \begin{bmatrix} M_{g|u_1|^2 |E(vw)|^2} & EM_{g\bar{u}_1 u_2 |E(vw)|^2} \\ M_{g\bar{u}_2 u_1 |E(vw)|^2} & M_{g\bar{u}_2 (|E(vw)|^2)} EM_{u_2} \end{bmatrix}.$$

چون نمایش ماتریسی $A = M_{g\bar{v}} EM_v$ به صورت

$$A = \begin{bmatrix} M_{g|v_1|^2} & EM_{g v_2 \bar{v}_1} \\ M_{g\bar{v}_2 v_1} & M_{\bar{v}_2} EM_{g v_2} \end{bmatrix}, \quad (۵.۲)$$

می باشد، بنابراین $A, T = M_w EM_u \in \mathbb{B}_A(L^2(\Sigma))$ - ایزومتری است اگر و تنها اگر شرایط زیر درست باشند:

(الف) $g|u_1|^2 |E(vw)|^2 = g|v_1|^2$

(ب) $g\bar{u}_2 u_1 |E(vw)|^2 = g\bar{v}_2 v_1$

(ج) $g\bar{u}_2 (|E(vw)|^2) E(u_2 f) = g\bar{v}_2 E(v_2 f)$ برای هر $f \in \mathcal{N}(E)$.

و از مطالب فوق، قضیه بعدی را نتیجه می گیریم

قضیه ۹.۲. فرض کنید $T = M_w E M_u \in \mathbb{B}_A(L^\vee(\Sigma))$ و $A = M_{g\bar{v}} E M_v \in \mathbb{B}(L^\vee(\Sigma))$ در این صورت T ، A - ایزومتری است اگر و تنها اگر $w = \frac{\bar{v}}{E(|v|^2)} \chi_{\sigma(E|v|^2)}$ و $u = v$.

اکنون می‌خواهیم شرایط لازم و کافی برای A - نرمال بودن عملگر $T \in \mathbb{B}(\mathcal{H})$ را به دست آوریم. بنابر [۱۳] داریم $T \in \mathbb{B}(\mathcal{H})$ یک عملگر A - نرمال است اگر و تنها اگر $T^\# T = T T^\#$. می‌دانیم که $T^\# = A^\dagger T^* A$ از طرفی بنابر [۴] داریم: نمایش ماتریسی A^\dagger نسبت به تجزیه مستقیم $L^\vee(\Sigma) = L^\vee(\mathcal{A}) \oplus \mathcal{N}(E)$ به فرم

$$A^\dagger = \begin{bmatrix} M_{zg|v_\gamma|^2} & M_{zg} E M_{v_\gamma \bar{v}_\gamma} \\ M_{zg\bar{v}_\gamma v_\gamma} & M_{zg\bar{v}_\gamma} E M_{v_\gamma} \end{bmatrix}, \quad (6.2)$$

است، که در اینجا $z = \frac{\chi_{\sigma(S)}}{S}$ و $S = (gE(|v|^2))^\vee$ ، در نتیجه با استفاده از (۶.۲) و (۳.۲) و انجام برخی محاسبات مستقیم خواهیم داشت

$$T^\# = A^\dagger T^* A = \begin{bmatrix} M_{zg^\vee |v_\gamma|^2 E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} & E M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma v_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} \\ M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma v_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} & M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma} E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u}) E M_{v_\gamma} \end{bmatrix}. \quad (7.2)$$

برای بررسی شرایط A - نرمال بودن عملگر شرطی وزن دار $T = M_w E M_u$ ، ابتدا ماتریس نمایش عملگر $T^\# T$ را به دست می‌آوریم:

$$T^\# T = \begin{bmatrix} S_\gamma & S_\tau \\ S_\tau & S_\nu \end{bmatrix}$$

که در آن

$$\begin{aligned} S_\gamma &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) v_\gamma E(v\bar{u})} M_{w_\gamma u_\gamma} + E M_{zg^\vee v_\gamma \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} M_{w_\tau u_\tau} \\ &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma u_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} (v_\gamma w_\gamma + E(v_\tau w_\tau)) \\ &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma u_\gamma |E(vw)|^\vee E(v\bar{u})}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_\tau &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) v_\gamma E(v\bar{u})} E M_{w_\gamma u_\tau} + E M_{zg^\vee v_\gamma \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} M_{w_\tau} E M_{u_\tau} \\ &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} (v_\gamma w_\gamma + E(v_\tau w_\tau)) E M_{u_\tau} \\ &= E M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma u_\tau |E(vw)|^\vee E(v\bar{u})}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_\nu &= M_{zg^\vee v_\gamma \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} M_{w_\gamma u_\gamma} + M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} E M_{v_\tau} M_{w_\tau u_\gamma} \\ &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma u_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} (v_\gamma w_\gamma + E(v_\tau w_\tau)) \\ &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma u_\gamma |E(vw)|^\vee E(v\bar{u})}; \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} S_\nu &= M_{zg^\vee v_\gamma \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} E M_{w_\gamma u_\tau} + M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} E(M_{v_\tau}) M_{w_\tau} E M_{u_\tau} \\ &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma E(\bar{v}\bar{w}) E(v\bar{u})} (v_\gamma w_\gamma + E(v_\tau w_\tau)) E M_{u_\tau} \\ &= M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma |E(vw)|^\vee E(v\bar{u})} E M_{u_\tau}. \end{aligned}$$

در نتیجه داریم

$$T^\# T = \begin{bmatrix} M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma u_\gamma |E(vw)|^\vee E(v\bar{u})} & E M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma u_\tau |E(vw)|^\vee E(v\bar{u})} \\ M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma u_\gamma |E(vw)|^\vee E(v\bar{u})} & M_{zg^\vee \bar{v}_\gamma |E(vw)|^\vee E(v\bar{u})} E M_{u_\tau} \end{bmatrix} \quad (8.2)$$

و با انجام محاسبات مشابه به دست می آوریم

$$TT^\# = \begin{bmatrix} M_{zg^\vee v_1 \bar{u}_1 |E(vw)|^\vee E(\bar{v}u)} & EM_{zg^\vee \bar{u}_1 v_2 |E(vw)|^\vee E(\bar{v}u)} \\ M_{zg^\vee \bar{u}_2 v_1 |E(vw)|^\vee E(\bar{v}u)} & M_{zg^\vee \bar{u}_2 |E(vw)|^\vee E(\bar{v}u)} EM_{v_2} \end{bmatrix} \quad (9.2)$$

بنابراین $A, T = M_w EM_u \in \mathbb{B}_A(L^\vee(\Sigma))$ - نرمال است اگر و تنها اگر شرایط زیر درست باشند:

(الف) $\bar{v}_1 u_1 E(v\bar{u}) = v_1 \bar{u}_1 E(\bar{v}u)$

(ب) $\bar{v}_2 u_2 E(v\bar{u}) = \bar{u}_1 v_2 E(\bar{v}u)$

(ج) $\forall f \in \mathcal{N}(E), \bar{v}_2 E(v\bar{u}) E(u_\vee f) = \bar{u}_2 E(\bar{v}u) E(v_\vee f)$

بنابر مطالب فوق، لم های (۵.۲) و (۶.۲) قضیه بعدی را نتیجه می گیریم:

قضیه ۱۰.۲. فرض کنید $T = M_w EM_u \in \mathbb{B}_A(L^\vee(\Sigma))$ و $A = M_{g\bar{v}} EM_v \in \mathbb{B}(L^\vee(\Sigma))$. در این صورت T, A - نرمال است اگر و تنها اگر $uE(\bar{v}E(v\bar{u})) = vE(\bar{u}E(u\bar{v}))$ و $\bar{u}E(u\bar{v})E(|v|^\vee) = \bar{v}|E(u\bar{v})|^\vee$.

۳ مثالها

مثال ۱.۳. فرض کنید $X = \{1, 2, 3, 4\}, \Sigma = 2^X, \mu(\{n\}) = 1/4, \sigma$ - جبر تولید شده توسط $\{1, 4\}, \{2, 3\}$ و $L^\vee(\Sigma) \cong \mathbb{C}^4$ در این صورت

$$\begin{aligned} E(f) &= \left(\frac{1}{\mu(A_1)} \int_{A_1} f d\mu\right) \chi_{A_1} + \left(\frac{1}{\mu(A_2)} \int_{A_2} f d\mu\right) \chi_{A_2} \\ &= \frac{f_1 + f_4}{2} \chi_{A_1} + \frac{f_2 + f_3}{2} \chi_{A_2} \end{aligned}$$

که در آن $A_1 = \{1, 4\}$ و $A_2 = \{2, 3\}$. آنگاه ماتریس نمایش E نسبت به تجزیه استاندارد پایه متعامد به صورت زیر می باشد:

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

برای $w = (w_1, w_2, w_3, w_4) \in \mathbb{C}^4$ و $u = (u_1, u_2, u_3, u_4) \in \mathbb{C}^4$ داریم

$$T = M_w EM_u = \begin{bmatrix} \frac{w_1 u_1}{2} & 0 & 0 & \frac{w_1 u_4}{2} \\ 0 & \frac{w_2 u_2}{2} & \frac{w_2 u_3}{2} & 0 \\ 0 & \frac{w_3 u_2}{2} & \frac{w_3 u_3}{2} & 0 \\ \frac{w_4 u_1}{2} & 0 & 0 & \frac{w_4 u_4}{2} \end{bmatrix}.$$

قرار دهید $u = (i, 0, -2, i)$ و $w = (i, 1, 0, i)$ در این صورت

$$T = \begin{bmatrix} -\frac{1}{4} & 0 & 0 & -\frac{1}{4} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{4} & 0 & 0 & -\frac{1}{4} \end{bmatrix}.$$

همچنین برای $v = (v_1, v_2, v_3, v_4)$ داریم

$$A = M_{g\bar{v}}EM_v = g \begin{bmatrix} \frac{\bar{v}_1 v_1}{2} & 0 & 0 & \frac{\bar{v}_1 v_4}{2} \\ 0 & \frac{\bar{v}_2 v_2}{2} & \frac{\bar{v}_2 v_3}{2} & 0 \\ 0 & \frac{\bar{v}_3 v_2}{2} & \frac{\bar{v}_3 v_3}{2} & 0 \\ \frac{\bar{v}_4 v_1}{2} & 0 & 0 & \frac{\bar{v}_4 v_4}{2} \end{bmatrix}.$$

اگر قرار دهیم $v = (i, 0, 1, i)$ ، به آسانی می‌توان مشاهده کرد که برای هر $g \in L^\circ(A)$ ، $AT = T^*A$ ، بنابراین T ، A - خودالحاق است. اما T, A - ایزومتری نیست. توجه کنید که اگر قرار دهیم $u = v = (1, 0, i, 1)$ ، آنگاه

$$E(|v|^2) = \left(\frac{|v_1|^2 + |v_4|^2}{2}, \frac{|v_2|^2 + |v_3|^2}{2}, \frac{|v_2|^2 + |v_3|^2}{2}, \frac{|v_1|^2 + |v_4|^2}{2} \right),$$

بنابراین

$$\frac{\bar{v}}{E(|v|^2)} = \left(\frac{2\bar{v}_1}{|v_1|^2 + |v_4|^2}, \frac{2\bar{v}_2}{|v_2|^2 + |v_3|^2}, \frac{2\bar{v}_3}{|v_2|^2 + |v_3|^2}, \frac{2\bar{v}_4}{|v_1|^2 + |v_4|^2} \right).$$

بنابر قضیه (۹.۲)، اگر قرار دهیم $w = (1, 0, -2i, 1)$ ، آنگاه T, A - ایزومتری روی $\sigma(E(|v|^2))$ است. به سادگی می‌توان بررسی کرد که در این حالت $T^*AT = T$.

مثال ۲.۳. فرض کنید $\mu(\{n\}) = 1/4$ ، $\Sigma = \mathcal{L}^X, X = \{1, 2, 3, 4\}$ و A ، σ - جبر تولید شده توسط $\{\{1, 2\}, \{3, 4\}\}$ در این صورت $L^2(\Sigma) \cong \mathbb{C}^4$.

$$\begin{aligned} E(f) &= \left(\frac{1}{\mu(A_1)} \int_{A_1} f d\mu \right) \chi_{A_1} + \left(\frac{1}{\mu(A_2)} \int_{A_2} f d\mu \right) \chi_{A_2} \\ &= \frac{f_1 + f_2}{2} \chi_{A_1} + \frac{f_3 + f_4}{2} \chi_{A_2}, \end{aligned}$$

که در آن $A_1 = \{1, 2\}$ و $A_2 = \{3, 4\}$. آنگاه ماتریس نمایش E نسبت به تجزیه استاندارد پایه متعامد به صورت زیر می‌باشد

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

برای $w = (w_1, w_2, w_3, w_4)$ ، $u = (u_1, u_2, u_3, u_4)$ و $v = (v_1, v_2, v_3, v_4)$ متعلق به \mathbb{C}^4 داریم

$$T = M_w E M_u = \begin{bmatrix} \frac{w_1 u_1}{2} & \frac{w_1 u_2}{2} & 0 & 0 \\ \frac{w_2 u_1}{2} & \frac{w_2 u_2}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{w_3 u_3}{2} & \frac{w_3 u_4}{2} \\ 0 & 0 & \frac{w_4 u_3}{2} & \frac{w_4 u_4}{2} \end{bmatrix} \quad A = M_{g\bar{v}} E M_v = g \begin{bmatrix} \frac{\bar{v}_1 v_1}{2} & \frac{\bar{v}_1 v_2}{2} & 0 & 0 \\ \frac{\bar{v}_2 v_1}{2} & \frac{\bar{v}_2 v_2}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{\bar{v}_3 v_3}{2} & \frac{\bar{v}_3 v_4}{2} \\ 0 & 0 & \frac{\bar{v}_4 v_3}{2} & \frac{\bar{v}_4 v_4}{2} \end{bmatrix}$$

توجه کنید که اگر قرار دهیم $v = (0, i, 0, -i)$ و $u = (i, 0, 0, 0)$ ، $w = (1, 0, 0, 0)$ در نتیجه داریم

$$T = \begin{bmatrix} \frac{i}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad A = g \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

در نتیجه برای $x = (x_1, x_2, x_3, x_4)$ داریم $Ax = g(0, \frac{1}{2}x_1, 0, \frac{1}{2}x_4)$ ، $Tx = \frac{i}{2}x_1$ و $ATx = 0$. پس $T \in \mathbb{B}_{A\frac{1}{2}}(L^2(\Sigma))$ بنابراین $\|x\|_A^2 = \langle Ax, x \rangle = \frac{1}{2}|x_1|^2 - \frac{1}{2}|x_4|^2$ و $\|Tx\|_A^2 = \langle ATx, Tx \rangle = 0$

فهرست منابع

- [1] Arias, M. L., Corach, G. and Gonzalez, M. C., 2008. Partial isometries in semi-Hilbertian spaces. *Linear Algebra Appl.*, 428(7), pp.1460-1475. doi:10.1016/j.laa.2007.09.31
- [2] Barnes, B. A., 2000. The spectral properties of certain linear operators and their extensions. *Proc. Amer. Math. Soc.*, 128(5), pp.1371-1375. doi: 10.1090/S0002-9939-99-05326-5
- [3] Douglas, R. G., 1966. On majorization, factorization and range inclusion of operators in Hilbert space. *Proc. Amer. Math. Soc.*, 17, pp.713-416. doi:10.1090/S0002-9939-1966-0203464-1
- [4] Emamalipour, H. and Jabbarzadeh, M. R., 2020. Lambert conditional operators on $L^2(\Sigma)$. *Complex Anal. Oper. Theory*, 14(1), pp. doi: 10.1007/s11785-020-00982-8
- [5] Estaremi, Y., and Jabbarzadeh, M. R., 2013. Weighted Lambert type operators on L^p spaces. *Oper. Matrices*, 7(1), pp. 101-116. doi: 10.7153/oam-07-05
- [6] Hassi, S., Sebastyén, Z., and de Snoo, H. S. V., 2005. On the nonnegativity of operator products. *Acta Math. Hungar.*, 109(1-2), pp. 1-14. doi: 10.1007/s10474-005-0231-x
- [7] Herron, J. D., 2011. Weighted conditional expectation operators. *Oper. Matrices*, 5(1), pp. 107-118. doi: 10.7153/oam-05-07
- [8] Jabbarzadeh, M. R., 2010. A conditional expectation type operator on L^p spaces. *Oper. Matrices*, 4(3), pp. 445-453. doi: 10.7153/oam-04-24
- [9] Jabbarzadeh, M. R., and Sharifi, M. H., 2019. Lambert conditional type operators on $L^2(\Sigma)$. *Linear Multilinear Algebra*, 67(10), pp. 2030-2047. doi: 10.1080/03081087.2018.1479372
- [10] Lambert, A., 1991. Localising sets for sigma-algebras and related point transformations. *Proc. Roy. Soc. Edinburgh Sect. A.*, 118(1-2), pp. 111-118. doi: 10.1017/S0308210500028948

- [11] Moy, S.-T. C., 1954. Characterizations of conditional expectation as a transformation on function spaces. *Pacific J. Math.*, 4(1), pp. 47-63. doi: 10.2140/pjm.1954.4.47
- [12] Rao, M. M., 1993. *Conditional measure and applications*. Marcel Dekker, New York.
- [13] Saddi, A., 2012. *A*-normal operators in semi Hilbertian spaces. *Aust. J. Math. Anal. Appl.*, 9(1), pp. 1-12.



Conditional Weighted Operators in $L^2(\Sigma)$ -Semi-Hilbertian space

Zahra Moayerizadeh²

Department of Mathematics, Lorestan University, Khorramabad, Iran

Communicated by: Gholamreza Aghamollaei

Received: 6 June 2024

Accepted: 12 October 2024

Abstract: In this paper, we consider weighted conditional operators on $L^2(\Sigma)$ -semi-Hilbertian space. Then, we give necessary and sufficient conditions for self-adjointness, isometry, and normality of these types of operators in this space.

Keywords: Semi-Hilbert space, Conditional expectation operator, self-adjoint, normal operator.



©2024 Shahid Chamran University of Ahvaz, Ahvaz, Iran. This article is an open-access article distributed under the terms and conditions of the Creative Commons Attribution-NonCommercial 4.0 International (CC BY-NC 4.0 license) (<http://creativecommons.org/licenses/by-nc/4.0/>).

²Corresponding author

E-mail addresses: (Z. Moayerizadeh) moayerizadeh.za@lu.ac.ir,